



### 功能说明

可将不同规格行程的单轴机械手，根据需要，通过连接配件进行自由搭配而形成组合装置，实现在同一空间进行不间断作业和加工不同调试的产品。通过空间/平面直线插补和空间/平面圆弧插补，能轻松在球状物体、斜坡或其他异形产品上连续作业，定位精准。

### 应用说明

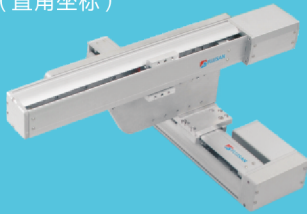
广泛应用于点胶、涂胶、定位、装配、检测、搬运等生产过程中。如LED、继电器封装、手机按键点胶、手机电池封装、手机壳导电胶、笔记本电池封装、线圈点胶、PCB板绑定封胶、IC封胶、喇叭外圈点胶、PDA/LCD封胶、精密晶体搬运检测等。

## 二、三轴机械手

## Cartesian Robot

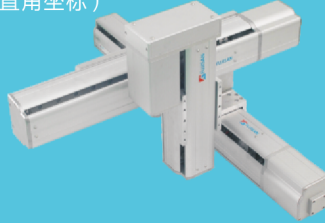
### 二轴机械手

(直角坐标)



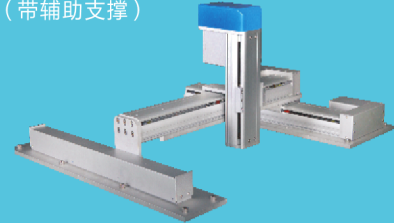
### 三轴机械手

(直角坐标)



### 三轴机械手

(带辅助支撑)



参数 类型	组合方式			X 轴		Y 轴		Z 轴		Y 轴负载 (kg)
	X 轴	Y 轴	Z 轴	行程(mm)	导程(mm)	行程(mm)	导程(mm)	行程(mm)	导程(mm)	
二轴 机械手 (直角坐标)	SS60	SS60	-	300	10	200	10	-	-	2.5
	SS90	SS90	-	300	16	200	16	-	-	5
	SS130	SS130	-	300	16	300	16	-	-	7
	SS160	SS160	-	300	20	300	20	-	-	8
三轴 机械手 (直角坐标)	SS60	SS60	SP60	300	10	200	10	100	10	1.5
	SS90	SS90	SP90	500	16	300	16	100	10	3.8
	SS130	SS130	SP130	500	16	300	16	100	10	5
	SS160	SS160	SP160	500	20	300	20	100	10	6
三轴 机械手 (带辅助支撑)	SS60	SS60	SP60	300	10	400	10	100	10	3.5
	SS90	SS90	SP90	500	16	500	16	100	10	5
	SS130	SS130	SP130	500	16	500	16	100	10	9
	SS160	SS160	SP160	500	20	500	20	100	10	13